

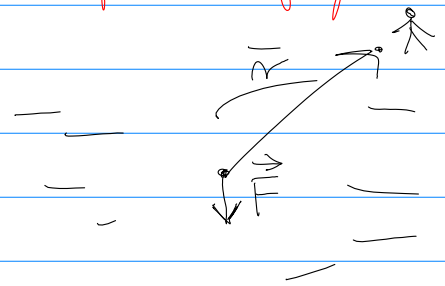
Wykład 3,

Plan

1. Wyprowadzenie pola predkości wygenerowanego przez siłę punktową w ∞ próżni
2. Dyskusja porównawcza z punktem 1
+ zantawici sił w domu
3. Metoda obrotów: co się stanie z polem predkości siły punktowej gdy dołożymy powolnego swobodnego?
+ jakie są linie predki pola predkości pręgu?

1) Równanie Stokesa

$$\eta \nabla^2 \vec{v} - \nabla p = -\vec{F} \delta(\vec{r})$$



\vec{F} znajduje się w $\vec{r} = 0$
 $\hat{r} = \frac{\vec{r}}{r}$

$$\nabla \cdot \vec{v} = 0$$

[Rozważane dla $\vec{v} = \frac{\vec{F}}{8\pi\eta r} (\vec{I} + \hat{r}\hat{r})$
Propozycje jak to rozwiązać?

1) Transformata Fouriera

2) Najpierw coś prostszego (more tej bardziej manepo)

$$\nabla^2 \phi = -\frac{Q}{\epsilon_0} \delta(\vec{r})$$

Tadmuch elektryczny punktowy w $\vec{r} = 0$

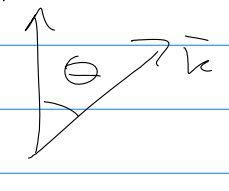
Transformata Fouriera

$$\tilde{\phi}(\vec{k}) = \int d^3\vec{r} \phi(\vec{r}) e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

$$-k^2 \tilde{\phi} = -\frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$\tilde{\phi} = \frac{Q}{\epsilon_0 k^2} \stackrel{\text{ow}}{=} \frac{G}{k^2}$$

Odwrotna transformata Fouriera

$$\begin{aligned} \phi(\vec{r}) &= \int d^3\vec{k} \tilde{\phi}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} \frac{1}{(2\pi)^3} \\ &= \frac{G}{(2\pi)^3} \int_0^\infty dk k^2 \int_{-1}^1 dx \frac{e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}}}{k^2} = \\ &= \frac{G}{(2\pi)^2} \int_0^\infty dk \int_{-1}^1 dx e^{irkx} = \frac{2G}{(2\pi)^2 r} \int_0^\infty d(kr) \frac{\sin kr}{rk} = \\ &= \frac{2G}{(2\pi)^2 r} \int_0^\infty dy \frac{\sin y}{y} = \frac{G}{4\pi r} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} \end{aligned}$$


$$\boxed{\phi(\vec{r}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}} = \frac{Q}{\epsilon_0} \frac{1}{4\pi r}$$

Wracamy do rú stłesze

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\eta \nabla^2 \bar{u} - \nabla p) &= -\bar{F} \delta^3(\vec{r}) \\ \nabla^2 p &= \bar{F} \cdot \nabla \delta^3(\vec{r}) \end{aligned}$$

Dyferencja

$$\eta \nabla^2 \bar{u} - \nabla p = 0 \Rightarrow \nabla^2 p = 0$$

Porównaj z r-wiem Laplace'a dla potencjału elektrycznego w nieskończonym przewodniku

$$\nabla^2 \phi = 0$$

Alle równanie ma rozwiązanie od strony punktowej ≠ równanie ma potencjał od nieskończonego punktu

Rozwiązanie :

transformierte Formeln

$$-k^2 \tilde{p} = i \bar{k} \cdot \bar{F} \Rightarrow \tilde{p} = -\frac{i \bar{k} \cdot \bar{F}}{k^2} = -\bar{F} \cdot i \bar{k} \frac{1}{k^2} (*)$$

$$\boxed{p = -\bar{F} \cdot \bar{\nabla} \left(\frac{1}{4\pi r} \right)} = \boxed{\frac{\bar{F} \cdot \bar{r}}{4\pi r^3} = p}$$

cihovine
 polypun
 uprosane (1) (2)
 pruvlona

$$\bar{\nabla} \frac{1}{r} = -\frac{\partial}{\partial \bar{r}} \frac{1}{r} = \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \right) \cdot \frac{d\bar{r}}{dr} = -\frac{\bar{r}}{r^3}$$

$-\frac{1}{r^2} \quad \frac{\bar{r}}{r}$

$\bar{v} = ?$ Znov transformovane Formeln

$$-\eta k^2 \tilde{v} - i \bar{k} \tilde{p} = -\bar{F} \quad z (*):$$

$$-\eta k^2 \tilde{v} + i \bar{k} \frac{i \bar{k} \cdot \bar{F}}{k^2} = -\bar{F}$$

$$\eta \tilde{v} = \left[\frac{\bar{F}}{k^2} - \bar{k} \frac{\bar{k} \cdot \bar{F}}{k^4} \right]$$

$$\bar{v} = \bar{v}_1 + \bar{v}_2$$

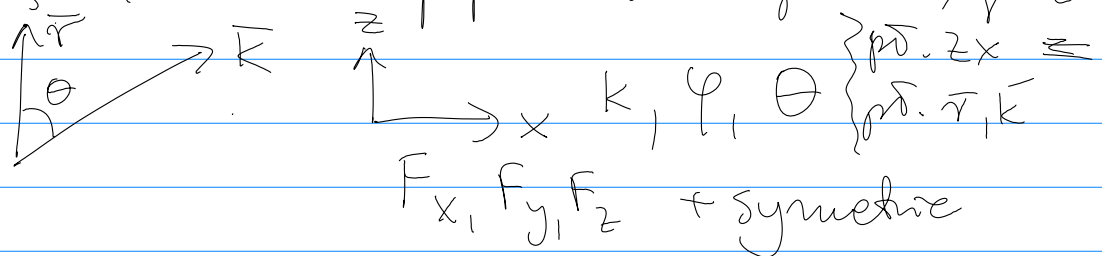
$$\boxed{\bar{v}_1 = \frac{\bar{F}}{4\pi \eta r}}$$

$$\bar{v}_2 = ?$$

1° Cij mozem razpravati ten trik so
 poprednis $i \bar{k} \rightarrow \nabla$?

Ne

2° Many podobne upravlja $\sim \frac{1}{k^2}$ ale
 se \neq hie poprednis upravlja lepore



Symetrie:

$$\bar{k} \cdot \bar{F} = (\bar{k}_{\parallel} + \bar{k}_{\perp}) (\bar{k}_{\parallel} \cdot \bar{F} + \bar{k}_{\perp} \cdot \bar{F})$$

\parallel i \perp do \bar{r}

$$\bar{k} = k \left(\sin\varphi \sin\theta, \cos\varphi \sin\theta, \cos\theta \right)$$

Po wycałowaniu
zostaje tylko

$$\bar{k}_{\parallel} \bar{k}_{\parallel} \cdot \bar{F} + \bar{k}_{\perp} \bar{k}_{\perp} \cdot \bar{F}$$

$$\bar{k}_{\parallel} = \frac{\bar{r} \cdot \bar{r} \cdot \bar{k}}{r^2}$$

$$\bar{r} \cdot \bar{r} \cdot \bar{F} \left(\frac{\bar{r} \cdot \bar{k}}{r^2} \right)^2$$

do co w Osewce ale jaki współczynnik?

$$w = \cos^2\theta \frac{k^2}{r^2}$$

$$\frac{\bar{r} \cdot \bar{r} \cdot \bar{F}}{r^2} k^2 \cos^2\theta$$

\Rightarrow trzeba całkować
 $\sin^2\theta (\sin^2\varphi, \cos^2\varphi)$

Pełne rozwiązanie:

$$C_1 \frac{d_{ij}}{8\pi r} + C_2 \frac{r_i r_j}{8\pi r^3}$$

$$C_1, C_2 = 1$$

Kim str. 33-34.

Kim Karrila Microhydrodynamics
(p. Ania).

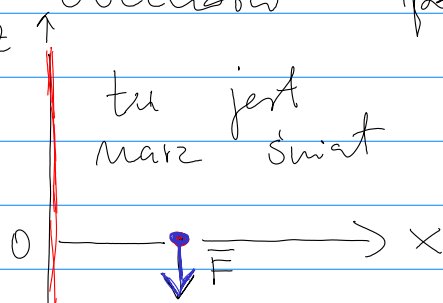
2. Dyskusja pola prędkości wlot wty
punktowej - symule 2 poprzednich
zajęć.

Rys. 1 a) b) - punkt

Ktore linie przed odpowiedzą
sfery?

Odp. te linie, bo linie przed
nie pow. sfery powinny mieć
składowe wartości do wty
dostępnej nie będzie.

3. Metoda obrarsu - pole przemieszczeni
 wygenerowane przez upty punktow
 w obszarze powiazani swobodnej.



tu jest
 marz swiat

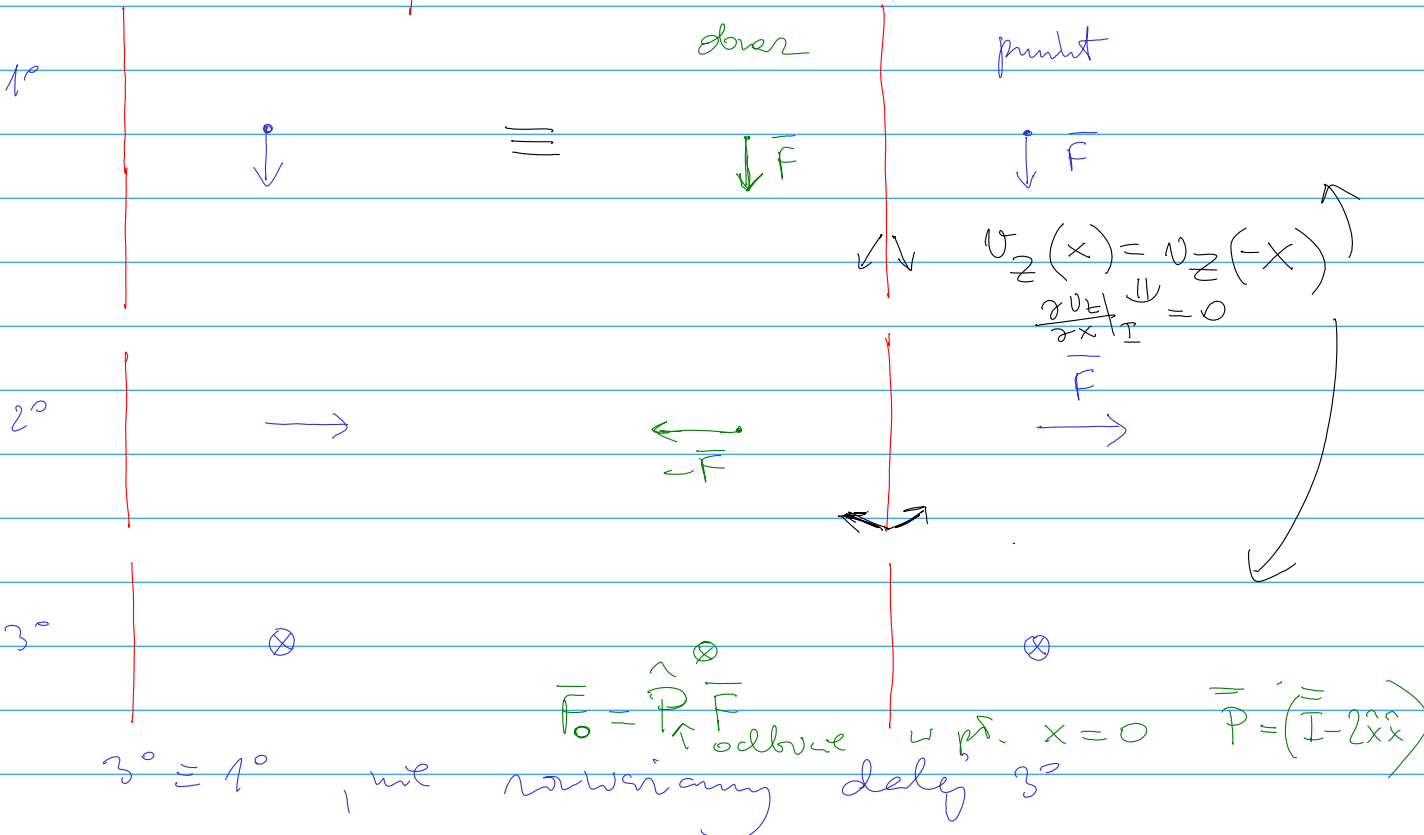
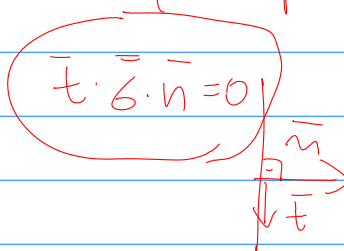
↑
 nas
 nie
 interesuje

I przy $\eta \neq 0$

pow. swobodna A) $u_x = 0$
 (nie deformowalna)

B) $\sigma_{xz} = \eta \left(\frac{\partial u_z}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial z} \right) \Big|_I = 0$

C) $\sigma_{xy} = \eta \left(\frac{\partial u_y}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial y} \right) \Big|_I = 0$



Rozkładanie: $\bar{U} = \bar{U}_1 + \bar{U}_2$

Symetria w. Gęstości
 powierchni

A) $N_x = 0$ 2 symetria odhacza
 ok, w przesunięciu $x=0$

B,C) $N_x = 0$ nie powierchni niezależnie od
 y oraz z byleby $x=0$

$$\left. \frac{\partial U_x}{\partial z} \right|_I = 0$$

$$\left. \frac{\partial U_x}{\partial y} \right|_I = 0$$

$$\left. \frac{\partial U_z}{\partial x} \right|_I = 0$$

$$\left. \frac{\partial U_y}{\partial x} \right|_I = 0$$

1° bo

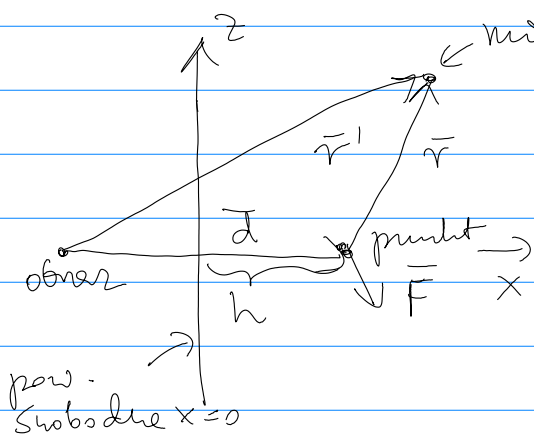
3°

3° także samo jak 1°

Cyfli B,C) nie symetria

Wzory:

$$\bar{U} = \frac{1}{8\pi\eta} \left[\frac{(\bar{I} + \frac{\bar{r}\bar{r}}{r^2})}{r} \cdot \bar{F} + \frac{(\bar{I} + \frac{\bar{r}'\bar{r}'}{r'^2})}{r'} \cdot \hat{p}\bar{F} \right]_{x>0}$$



wejscie obrotowe

$$\bar{r}' = \bar{r} + \bar{d}$$

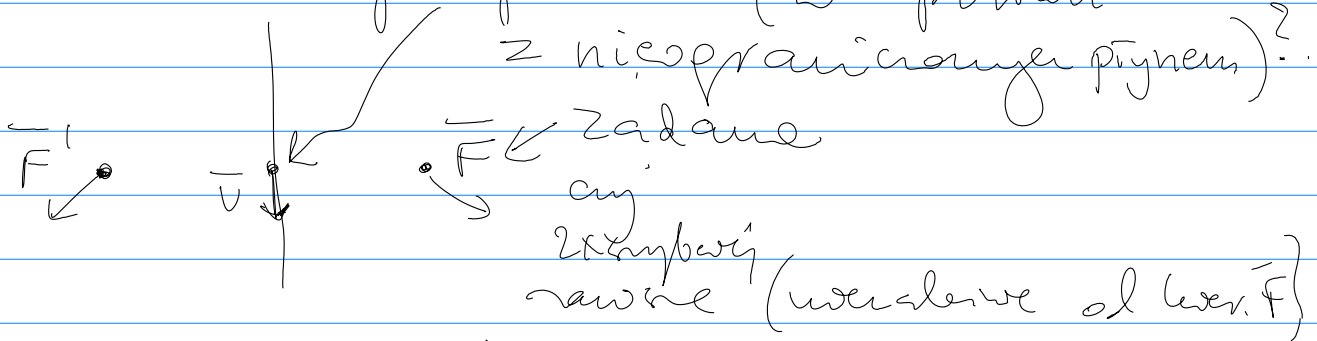
$$\bar{d} = (2h, 0, 0)$$

punkt = same miejsce punktowa

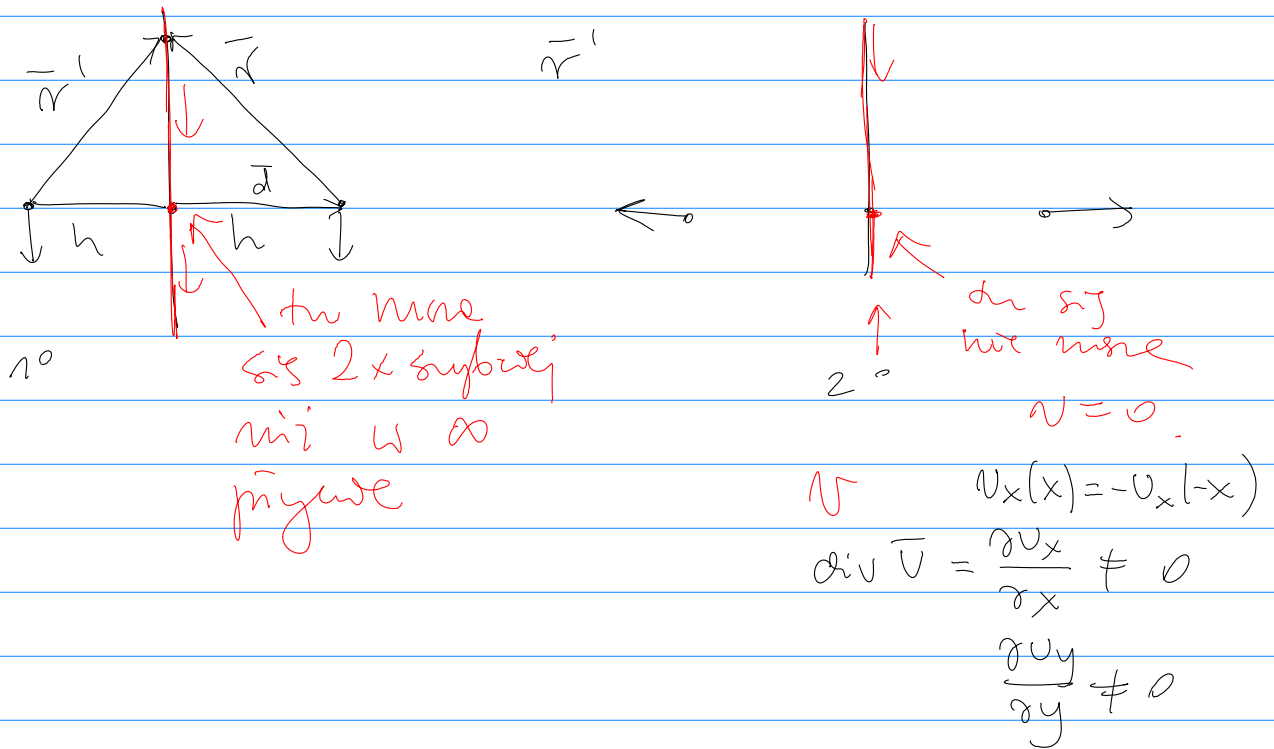
Zadanie domowe 1: zapisai prędkości w dymp
w postaci jawnej

Zadanie domowe 2: wypisoi to pole
prędkości

Przykład, jakby miało miejsce w dymp punkcie (w porównaniu
z niesprawnym płynem)?



Na pow. swobodnej:



W pkt. $(x, y, z) = (0, 0, 0)$ ile wynosi \vec{v}
dla prędkości \vec{v}